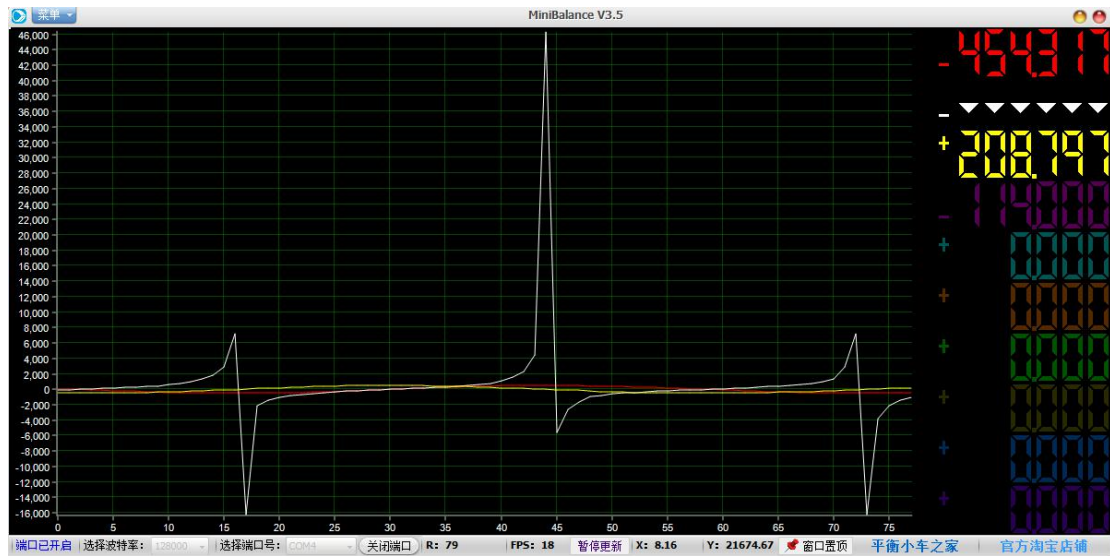


# MiniBalanceV3.5 上位机使用说明

## 1. 简单使用

MiniBalance 为免安装版，直接右键以管理员身份运行即可（如果打开失败，重启一次电脑就行）。使用资料包里面的测试例程下载到 STM32F103C8 或者 Arduino 里面，然后运行上位机，波特率 128000；做如下设置即可显示波形：



（购买套件的同学无需重新下载代码，可直接显示波形）

## 2. 注意事项

与上位机通信的数据帧长度固定为  $4*N+1$ ，帧数据字节之间传输延时不可超过  $1ms$ ，否则将认为当前帧结束。UI 刷新没有限制显示延时。这也意味着 UI 刷新速率直接取决于 PC 的图形、计算性能以及通讯链的可靠。如若出现通讯不稳定等等因素导致漏、错、字节或延迟、丢帧的现象，都将无法通过上位机的协议解析。则在图表中当前数据无法显示，

即可能呈现出线条不完整，数据缺失等现象。

### 3. 扩展功能

不选择打开扩展功能子功能时，虚拟示波器主界面为默认更新

10 个通道的数值

扩展功能总共有 4 个，分别为：

- 1、3D 立方体 （观察物体立体姿态）
- 2、地平仪 （观察物体姿态角）
- 3、3D 图表 （查看物体 3 维运动轨迹）
- 4、通道独立显示（观察数据直方图及各通道独立图表显示）

扩展功能的数据传递是复用了部分通道数据，具体为：

一、3D 立方体（此时通道 1、2、3 用来传递立方体的姿态数据）

立方体俯仰角（Pitch） 映射至 CH1

立方体横滚角（Roll） 映射至 CH2

立方体航向角（Yaw） 映射至 CH3

取值范围：

Pitch:  $\pm 90$

Roll :  $\pm 180$

Yaw : 0-360

二、地平仪（此时通道 1、2、3 用来传递立方体的姿态数据）

Pitch -> CH1

Roll -> CH2

Yaw -> CH3

取值范围:

Pitch:  $\pm 90$

Roll :  $\pm 180$

Yaw : 0-360

三、3D 图表（此时通道 1、2、3 用来传递 3 维空间内点的坐标数据）

X -> CH1

Y -> CH2

Z -> CH3

四、通道独立显示

顾名思义，将各个通道数据分别显示在独立的图表里

## 4. 移植教程

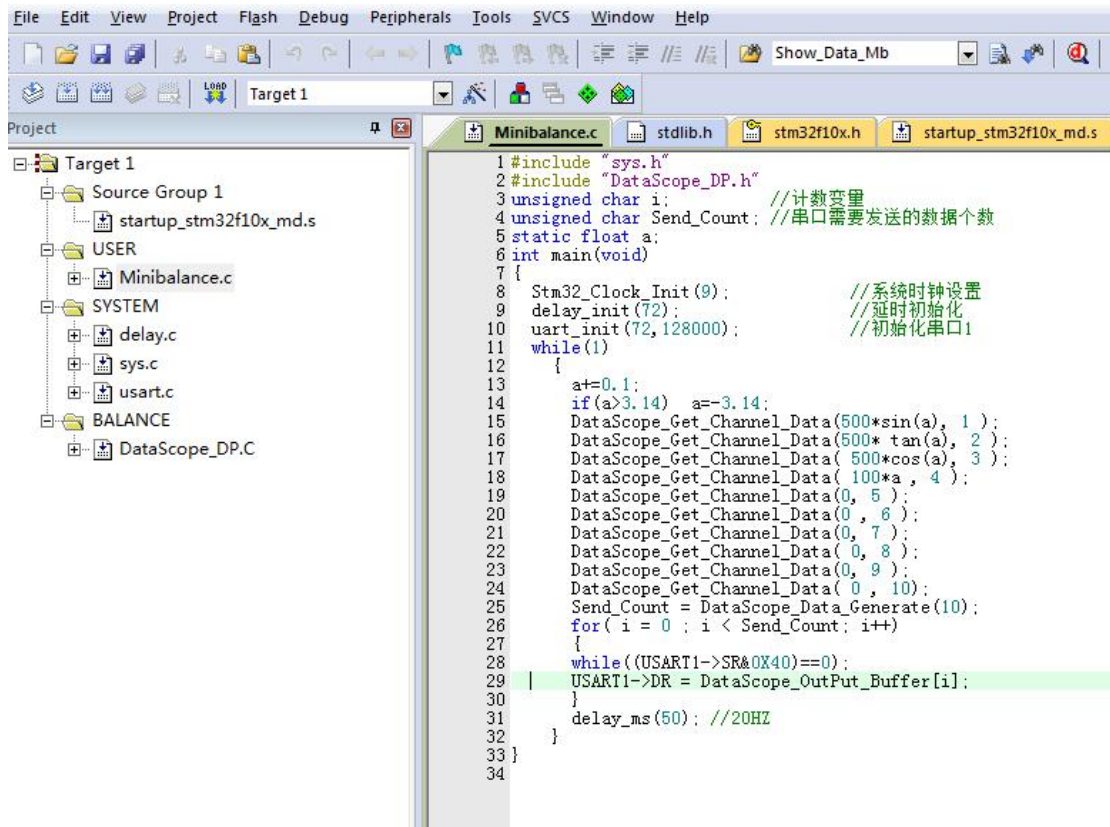
我们提供的例程是 STM32F103 和 Arduino 的，如果使用其他单片机，可以很容易移植过去的。首先把资料包中的上位机库文件 `#include` 到工程里面并在主函数添加如下代码：

**(其中红色代码替换为您的单片机的底层代码即可)**

```
#include "sys.h"
#include "DataScope_DP.h"
unsigned char i;           //计数变量
unsigned char Send_Count; //串口需要发送的数据个数
static float a;
int main(void)
{
    Stm32_Clock_Init(9);           //系统时钟设置
    delay_init(72);               //延时初始化
    uart_init(72,128000);         //初始化串口 1
    while(1)
    {
```

```
a+=0.1;
if(a>3.14) a=-3.14;
DataScope_Get_Channel_Data(500*sin(a), 1 );
DataScope_Get_Channel_Data(500* tan(a), 2 );
DataScope_Get_Channel_Data( 500*cos(a), 3 );
DataScope_Get_Channel_Data( 100*a , 4 );
DataScope_Get_Channel_Data(0, 5 );
DataScope_Get_Channel_Data(0 , 6 );
DataScope_Get_Channel_Data(0, 7 );
DataScope_Get_Channel_Data( 0, 8 );
DataScope_Get_Channel_Data(0 , 9 );
DataScope_Get_Channel_Data( 0 , 10);
Send_Count = DataScope_Data_Generate(10);
for( i = 0 ; i < Send_Count; i++)
{
while((USART1->SR&0X40)==0);
USART1->DR = DataScope_OutPut_Buffer[i];
}
delay_ms(50); //20HZ
}
}
```

下面是完整的 STM32 工程截图



如果移植成功，可以出现本文页首的波形。